(19) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

⑩公開特許公報(A)

昭56—87911

5)Int. Cl.3 H 03 H 9/215

5/32

H 03 B

識別記号

庁内整理番号 7190-5 J 7928--5 J

43公開 昭和56年(1981)7月17日

発明の数 審査請求 未請求

(全 4 頁)

64屈曲捩り水晶振動子

②特

BZ54-165269

20出

昭54(1979)12月19日

の発 明 者 川島宏文

東京都江東区亀戸6丁目31番1

号株式会社第二精工舍内

切出 願 人 株式会社第二精工舎

東京都江東区亀戸6丁目31番1

号

仍代 理 人 弁理士 最上務

発明の名称

屈曲振り水晶振動子

2 特許請求の範囲

屈曲モードと振りモードを結合させた屈曲振り 水晶振動子に於いて、主振動のクリスタルインピ ーダンスをRH、副振動のクリスタルインピーダ ンスをR B とすると、R B と R M の比 R B / R M は 5 より大きく 3 0 より小さくしたことを特徴とす る庭幽視り水晶振動子。

3. 発明の詳細な説明

本条明は原曲モードと振りモードが結合した屈 曲捩り水晶振動子に関する。

本発明の目的は屈曲モート並ひに振りモード。 クリスタルインビーダンスで最適に適ぶことによ つて水晶発掘回路化於いて、安定を発振をする屈 曲振り水晶振動子を提供することにある。

時計に使用されている水晶振動子、俗に、音叉

型屈曲水晶振動子は現在完全に実用期を迎えてい る。しかし、現在、多数使用されているからと管 つて全く問題点が無いわけでなく、この振動子に も色々な欠点かある。その中でも大きな欠点は周 渡数温度条件が広い温度範囲にわたつて不充分で あるため、時計の精度に限界があつた。そこで、 **最近ではこれらの振動子を2 本使用して、更に、** 周波数温度特性を改善した方式を堤寨しているが、 との方式は2本の振動子の組合せが難しく、同時 に 2 本水晶を使用するので高値になつてしまりと いう欠点があつた。更には、1本の水晶振動子で 周波数温度特性の優れたATカット振動子がある がこの振動子の両板数がMHZと高く、時計用と しては消費電流が多く、現時点では使用できない のが現状である。それ故に、1個の振物士で、し かも低便度で周波数温度特性の優れた水晶振動子 が要求されていたが、最近、低尚被で、しかも周 複数温度特性の優れた屈曲振れ水晶振動子が提案 されている。しかし、その電気的特性、即ち主払 モードと副独モードのクリスタルインピーダンス

については全く述べられておらず、王振モードと 副振モードのクリスタルインピータンスの選び方 によつては水晶発振回断で周波数ジヤンプを生じ 不安定発振の原因となる。それ故、不発明は王振 モード、並ひに制振モードのクリスタルインピー ダンスの最高値を遊ぶことによつて削配の欠点を 療決した。以下図面に沿つて不発明を説明する。

第1四位本先明の音叉壁水晶域動子の取製図である。1位音叉型水晶で、L.W.Tに各々音叉 MMの長さ、音叉腕幅、音叉の厚みを示している。簡単にするために励扱用角をは省略してある。X.Y.Zは水晶の結晶幅、即ち、気気幅、機械幅、光幅を示し、X軸を回転側としての放回転したとき、X軸、Z軸の新軸を各々Y軸、Z軸としている。Cの角度がは周波数温度特性と密接を関係を有し、通常は一9°からー11°あるいは、十24°から+26°の範囲から形状。寸法等によつて決定される。本発明では反時計方向の回転角が定正とする。第2回は第1回の断面図を示す。1は音叉水晶で、水晶製面上の物質は2個。3物の2端

- 5 -

新台が生するため様子は岩子異なつてくる。今、 厚みT: T: の振動子について説明すると、T: 振動子の振りモードの共振局放数でで」、脳曲モ ードの共振周波似でよっとするとての差点よっは $\Delta f_1 = f_2 - f_1$ で与えられる。一方、厚み T2の振動子の振りモードの共振周波設です。、 組曲モードの共振周波叙です。とするとその差 $\Delta f_3 \Delta f_3 = f_4 - f_3 \tau \xi \xi \delta h \delta \circ \zeta \zeta$ で理解されることはで、 放動子とで、 振動子では 結台状態が全く異なっといりことであっ。即ち、 狭言するならは、T」振動子の屈曲モードの耐波 数12 は12 振動子の組曲モードの周波数14 よ りも早く始台を起こすといり事である。これな水 最振動子の無気的等価回路で説明するならはエー 振動子の両セードのCI他の差はT2 振動子の七 れよりも小さいことを意味している。又、AII> △ts であっから振動子のCI値の差が小さいほ と主張と馴染の周波数差を大きくすることができ る。王振と副振の共振周波数の差はできるだけ大 さく、しかも、CIの差も大きくすることが発振

子構造をしている。 2 端子電像 2 、 3 化交流電圧 を印加することによつて連続的に屈曲モードと捩 りモードを励振させることができる。第3回は本 発明の屈曲モード振動ませと扱りモード振動ます の厚みTと幅単の比T/Wを変化させたときのク リスタルインピーダンス(CI)の変化を示して いる。因から明らかなよりに比T/Vを変えるこ とによつて、エマ、エエのCIを変化させること ができるい今、更に理解を保めるために軸すを一 足とすると摩みTのみの変化化よつてエス。エエ OCIを変えることができる。又、 厚みTェー足 にしたときは幅 W についても全く向じことが言え る。次に、屈曲モード振動と振りモード振動の結 **台について述べる。第4回は厚みTで変えたとき** の組織モード振動ドメと振りモード振動T×との 結合状態を示す凶である。仮に、両方のモード側 化全く結合がないとすればF×とT×はほほ厚み Tに胸して周波数とは追儺で変化するととが知ら れているから両方の振動モードは交点はで持つは すである。しかし、英族には両方のモード間にな

回路での安定発振させる条件であるが両方の胸係は相響れないものであるから、そとで当然、最適な値が決定されるわけである。第5 凶に本先物で、 A になる無物で、 B には出力抵抗、R にはフィードパック抵抗、CB には任各々負荷容量を示し、 4 にCM CB I Cを示す。第6 凶に第5 凶の本先別の実施例をさらに具体化した発表回路であり、 A 部に増幅が、 B 部は帰還部を示している。 B 部の b 、 c に各々 風 歯 振動モード。接り振動モードで別々にわかりやすく示している。今、 A 部。 B ねの位相差を夫々 I A 。 L B 。 増幅率、 帰産率を夫々 a 。 B とてると発振条件に次の夢を満足する必要がある。

- 4 -

 α , $\beta \ge 1$ —(1)

 $L A + L B = 2 \pi$ -(2)

今、説明を分かりやすくするために、増輸率 α と 位相差 L A を一定とすると免扱条件は帰職率 β と L B によつて決定される。 本発明によると、 この帰避率 β と L B は特に水晶振動子 の C I によつて変化することが見い出された。 即 5、 C I 値が

- 5 -

特開昭56-87911(3)

小さいほど(1)。(2)式の先振条件を光分化良く禍た してくれる。従つて主振動で常に宛振を維持する K.红、C.I.椎は制振動のそれより常化小さくする 必要がある。又、この主振物と剛振動のCI伽の 差が非常に大切であり、不知明では、 温度を---10 で~+60cの鮑囲で変化させたときれる王振勲 て安定発揮を維持する化は主振動のCIをRM。 副独動のCIをRBとするとRB/RM は5より 大鼍くすれは良いでとかわかつた。 しかしR8/RM はいくらでも大きくて良いかと言えはそりでなく 上限がある。即ち、主旋動と創集動のCI匍の差 が大きいと、転台させるKは屈曲モード振動と误 りモート振動の財政政差を小さくして結合させる 必要があり、CO片、あまり周波数で近つけっと 王振知のリアクタンス特性が劣化すっためCI値 の増加をまねくという不具合点を生じる。それ放い 平知明ではRB/RK の比は30より小さいこと が良いことかわかつた。 第1凶は不知明の船曲級 **り水晶振動子の周波数温度特性の一美施例を示し、** 直御下は王族と劉嶽の船台が不允分のときの周復

_ 7 _

ドと振りモードとの間の結合の異合を示す特性図、 第5回は本発明の発振回路の一実態例を示す回路 図、第6回は第5回の発振回路をさらに具体化し た回路図、第7回は本発明の首叉型組即振り水晶 振動子の一実施例を示す特性図である。

1 … 水晶
2 . 5 … 電管端子
b … 屈曲モード。
c … 振りモード

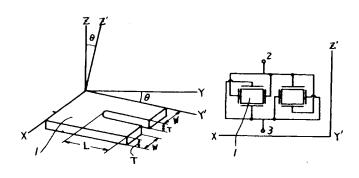
以 上

4. 図面の簡単な説明

第1回は本発明の音叉型水晶振動子の射視図、第2回は第1回の音叉型水晶振動子の助面図、第3回は辺比エノ▼で果えたときの周備モード振覧子と振りモード振動子のCI値の変化を示す特性図、第4回は厚みてを変化させたときの個備モー

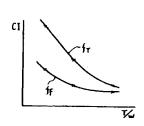
- 8 -

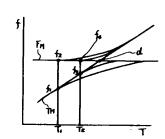
第2回



第3回

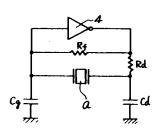
第4図

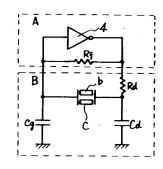




第 5 図

第6团





第7回

